PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

63-293424

(43)Date of publication of application: 30.11.1988

(51)Int.CI.

GO1H 3/00 5/02 A61B

G01H 11/06

(21)Application number : 62-130879

(71)Applicant: KOORIN DENSHI KK

(22)Date of filing:

27.05.1987

(72)Inventor: HARADA CHIKAO

YOKOE HIFUMI

KAIDA NORIYUKI **NIWA MINORU**

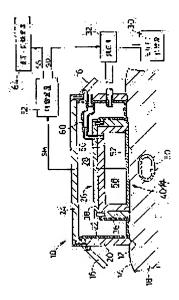
YASUI MASANOBU

(54) PULSE WAVE DETECTOR

(57)Abstract:

PURPOSE: To detect a pulse wave generated from an artery by selecting a center pulse wave among pulse wave signals outputted by plural pressure

CONSTITUTION: Plural pressure sensors 44 are provided on the skin of a human body crossing the artery 50 so that at least three sensors are positioned right above the artery 50; and they are pressed against the body skin and then pres sure vibrations of the pulse wave generated by the artery are detected to output pulse wave signals corresponding to the pressure vibrations. Then, pulse wave signals right above the artery are selected among pulse wave signals SM outputted by the plural pressure sensors 44 is selected and a center pulse wave signal is selected among said selected pulse wave signals. Then, the pulse wave is detected according to the obtained center pulse wave signal. Consequently, not only the waveform of the pulse wave, but also a pulse wave very close to the actual pulse wave in the artery 50 as to a pressure value are obtained.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

	tr.			14.5			-
					1.0	- T	
				•	**************************************	4	•
				* **	- - - - - -		
					e e e		
	ž.				- B		
•	:						
	v ·		,* · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	4	7, 7		
			4			4.	
			**				
			1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1			r Maria	
ů.			2 A			Part.	•
					en e		
			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		7		
	e e e e e e e e e e e e e e e e e e e			4.4			
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	e	- 7-			
				4 S		0	
		in the state of th					4
			± 7	4 ev =	The state of the state of		
		64. ₁₇ .	·	* :			
-	***			***	** *** ***		
				Angli Programme di Salah		and the second second	
				n 2			
1		* (C	r j no j				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	i i						
					15	· e	
			les .	O , Park		* President	
	*						
						in the second of	
	. * * * * *	÷			The second secon		
	-			0			
	w 12	17	ē : ·	100		, -	
					to the second		
•						:	
				- 1			:6
		24.		00		· ·	ME.
		4,		4.5	San Branch		1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
					F-8	.43	
:1)							
		•					
					4 章	Pi	1 (3
						* * * * * * * * * * * * * * * * * * *	*
							*

-01

⑩日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭63 - 293424

動Int. Cl.*識別記号庁内整理番号砂公開 昭和63年(1988)11月30日G 01 H 3/00 A 61 B 5/02 G 01 H 11/06Z-7517-2G K-7259-4C K-7259-4C 7517-2G 審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

図発明の名称 脈波検出装置

②特 願 昭62-130879

20出 願 昭62(1987)5月27日

親 男 愛知県名古屋市北区西味鋺3丁目311番地 79発 眀 原 Œ 者 明 江 - = \equiv 愛知県名古屋市西区城北町2丁目40番地 79発 者 横 坴 岐阜県各務原市新鵜沼台3丁目38番地 四発 明 渚 皆 \blacksquare 則 実 愛知県名古屋市中村区稲上町3-4 明 丹 73発 者 羽 京都府京都市北区上賀茂朝露ケ原町13の27 明 者 井 伸 砂発 安 ΤE コーリン電子株式会社 愛知県小牧市林2007番1 ⑦出 顋 人

⑩代 理 人 弁理士 池田 治幸 外2名

明期割

- 1. 発明の名称 脈波検出装置
- 2. 特許請求の範囲
- (1) 人体の動脈から発生する脈波を検出する装置であって、

前記人体の体表面上において前記動脈の底上部に少なくとも3個は位置するように該動脈と交差する方向に複数設けられ、該体表面に押圧されることにより該動脈から発生する脈波の圧力振動をそれぞれ検出して該圧力振動に対応する脈波信号を出力する複数の圧力センサと、

該複数の圧力センサからそれぞれ出力された 前記脈波信号の中から、前記直上部の略中央に 位置する圧力センサから出力された中央脈波信 号を選び出す選択手段と

を有し、該選択手段によって選び出された前 記中央脈波信号に基づいて前記脈波を検出する ようにしたことを特徴とする脈波検出装置。

(2) 前記選択手段は、前記複数の圧力センサから

それぞれ出力された前記脈波信号の中から、前記動脈の直上部に位置する少なくとも3個の圧力センサから出力された直上脈波信号を選び出す第1選択手段によって選び出された前記直上脈波信号の中から前記中央脈波信号を選び出す第2選択手段とから成るものである特許論求の範囲第1項に記載の脈波検出装置。

- (3) 前記第1選択手段は、前記原波信号の中から その振幅が予め求められた基準値以上の原波信 号を前記直上原波信号として選び出すものであ る特許請求の範囲第2項に記載の原波検出装置。
- (4) 前記第1選択手段は、前記脈波信号の中から その振幅が最大の脈波信号を選び出すとともに、 該最大振幅の脈波信号を出力した前記圧力セン サの両側に隣接する予め定められた一定数の圧 力センサから出力された脈波信号を前記直上脈 波信号として選び出すものである特許譜求の範 囲第2項に記載の脈波検出装置。
- (6) 前記第2選択手段は、前記直上脈波信号の中

ئ، ر

から、そのピーク値が両側に隣接する圧力センサから出力された原波信号のピーク値よりも小さい原波信号を前記中央原波信号として選び出すものである特許請求の範囲第2項乃至第4項の何れかに記載の原波検出装置。

- (6) 前記ピーク値は、前記脈波信号の最大値および最小値の少なくとも一方である特許請求の範囲第5項に記載の脈波検出装置。
- 3. 発明の詳細な説明

技術分野

本発明は原波検出装置に係り、特に、動脈から発生する原波を高い精度で検出する装置に関する ものである。

從来技術

心臓の拍動に伴って発生させられ、動脈内を伝 揺する圧力波あるいは動脈管壁の振動を一般に脈 波というが、この脈波からは、例えば心臓の運動 状態などの種々の医学的情報を得られることが知 られている。そして、かかる脈波を検出するため の装置として、人体の体表面であって動脈の直上

本発明は上記問題点を解決するために為された ものであり、その目的とするところは、動脈の直 径よりも小さい接触面の圧力センサを用いて脈波 を高い積度で検出し得るようにすることにある。

作用および発明の効果

すなわち、本発明は、動脈の直上部のうち中央.

部に押圧される圧電素子や歪ゲージ等の圧力センサを備え、その圧力センサによって前記動脈から発生する脈波の圧力振動を検出するようにしたものがある。実開昭 6 1 - 6 0 9 0 1 号公報等に記載されている装置はその一例である。

発明が解決しようとする問題点

問題点を解決するための手段

付近において検出される脈波の絶対的な圧力値は 実際の動脈内の脈波の圧力値と極めて近似の近上の ることに若目し、脈波を検出すべき動脈の動脈と に少なくとも3個は位置するように、の動脈とと 交差する方向に複数の圧力センサを配置する出力とと もに、その複数の圧力センサからそれぞれ出とと れる脈波信号の中から、上記直上部の略中央に で で び出し、その中央脈波信号に基づいて脈波を検 出するようにしたのである。

したがって、かかる本発明の原波検出装置によれば、原波の波形のみならずその絶対的な圧力値についても動脈内の実際の原波(圧力波)と絶対値において極めて近似した原波が得られるようになり、例えばその原波に基づいて血圧値等を測定することも可能となるのである。

ここで、上記中央脈被信号を遊び出す選択手段は、例えば、前記複数の圧力センサからそれぞれ 出力された前記脈被信号の中から、前記動脈の直 上部に位置する少なくとも3個の圧力センサから 出力された直上原波信号を選び出す第1選択手段と、その第1選択手段によって選び出された前記直上原波信号の中から前記中央原波信号を選び出す第2選択手段とを備えて構成される。

また、上記第1選択手段は、前記脈波信号の振ったなりに選択められた基準値として選び出すようがに関いて選び出すようがに関いたが、で選び出すに関いて選び出する。の最初ではは、の脈波信号を出力したが、なり、には、大の脈波信号を出力したが、なり、には、はいるではは、の直上的以外において検出される脈波の振幅に上がいたが、はいからでありに大きいからである。

また、前記第2選択手段は、例えば、上記直上 脈波信号の中から、そのピーク値が両側に隣接す る圧力センサから出力された脈波信号のピーク値 よりも小さい脈波信号を前記中央脈波信号として

な材料製であり、押圧部材 2 6 はこのダイヤフラム 2 2 を介して本体 1 0 内に相対移動可能に保持されている。また、それ等本体 1 0 と押圧部材 2 6 との間には、そのダイヤフラム 2 2 によって気密な圧力室 2 8 が形成されており、圧力エア供給源 3 0 から調圧弁 3 2 を経て圧力エアが供給されるようになっている。

 選び出すように 構成される。これは、 動脈の直上郎であってもその端部において検出される 原波は、直上部の略中央で検出される 原波に 比較して、 動脈管壁の 張力等に 起因して 圧力値が全体的に 高くなるからであり、 上記ピーク値として は前記 原波 信号の 最大値また は 最小値が好適に 用いられるが、 その 両方について 比較するようにしても 差支えない

実施例

以下、本発明の一実施例を図面に基づいて詳細に説明する。

第1図において、10は下端に開口12を有する中空の本体であり、その開口12が人体の体表面14に対向する状態でバンド16により手首18に若脱可能に取り付けられるようになっている。本体10は、環状の側壁部材20と、その側壁部材20の上端にダイヤフラム22の外周緑部を挟んで固定された蓋部材24とから成り、ダイヤフラム22の内周縁部は押圧部材26に固定されている。ダイヤフラム22はゴム等の弾性変形可能

を隔てて形成されているとともに、その動脈 5 0 と略直角な方向の幅寸法および間隔は、少なくとも 3 個の感圧ダイオード 4 4 が模骨動脈 5 0 の直上部、すなわち頓骨動脈 5 0 の真上であってその動脈 5 0 の直径と略同じ長さの範囲内に位置するように定められている。なお、感圧ダイオード 4 4 の形状や動脈 5 0 と平行な方向の長さ寸法は適宜設定される。

ゴムフィラー 5 4 に圧力振動が伝達されることにより感圧タイオード 4 4 の接合部には圧力変動が生じ、これにより、その感圧ダイオード 4 4 からはその圧力変動に対応する電気信号が脈波信号 S M として出力される。本実施例では、この感圧ダイオード 4 4 が圧力センサに相当する。

上記押圧板40は、前記側壁部材36の内側に配設された容器形状を成す絶縁材料製の保持部材56の下端開口部では立れ、半導体チップ42からの電気的な漏洩が防止されるようになっている。また、保持部材56と押圧板40とにに気に記する。まれた空室58はゴム管60を介して大気に起因なれており、空室58内の圧力が体温等に起因して変動することにより、感圧ダイオード44から出される脈波信号SMが変化することを防止している。

そして、上記感圧ダイオード 4 4 から出力される脈波信号 S M は、制御装置 6 2 に供給される。この制御装置 6 2 はマイクロコンピュータ等にて構成されており、供給された脈波信号 S M に基づ

4に伝達され、その圧力振動に対応する原液信号 S M が出力されるようになる。上記一定圧は、原 波の圧力振動が感圧ダイオード 4 4 によって検出 され得る大きさに設定されている。

続いてステップS2が実行され、上記窓圧ダイ オード44から出力される原波信号SMに基づい て調圧弁32が制御されることにより、圧力室2 8 内に供給される圧力エアの圧力値が変更され、 窓圧ダイオード44から供給される原波信号 S M の振幅Aが最大となる押圧力で押圧部材26が体 表面 1.4 に押圧されるように、圧力エアの圧力値 が調整される。これは、押圧部材26の押圧力が 高過ぎると動脈50は完全に閉窓して脈波が得ら れなくなる一方、低過ぎると感圧ダイオード44 に伝達される原波の振動が弱くなるためであり、 第1図に示されているように動脈 50の横断面形 状が偏平となる程度の押圧力で押圧したときに張 帽Aは最大となる。この時、動脈 5 0 の上部の管 壁と体表面14、更には押圧板40とは略平行に なる。なお、この圧力調整に際しては、全ての脈 いて動脈 5 0 の脈波を検出し、表示・記録装置 6 4 に表示信号 S Sを出力してその脈波を表示・記録させるとともに、前記調圧弁 3 2 に駆動信号 S Dを出力して圧力室 2 8 内に供給される圧力エアの圧力値を制御する。第 3 図は、かかる制御設置 6 2 による信号処理ロジックの一例を示すフローチャートであり、以下、このフローチャートに従って本実施例の作動を説明する。

先ず、押圧部材 2 6 の押圧板 4 0 が傾骨動脈 5 0 の直上部を覆うように本体 1 0 がバンド 1 6 によって手首 1 8 に取り付けられた状態において、図示しない起動スイッチが操作されるとステップというではかりに対して、変動信号 S D が出力されることによりに圧力室 2 8 内に予め定められた一定圧のたよりに対対して、では本体 1 0 に対しては対りに体表面 1 4 にに向かう方向体表面 1 4 に押圧 4 0 の下面 5 2 が体表面 1 4 に押圧されると、動脈 5 0 から発生する脈波の圧力振動が窓圧ダイオード 4

波信号SMを用いてその振幅Aの平均値が最大となるようにしたり、信号強度が最大の一つの脈波信号SMを用いてその振幅Aが最大となるようにしたりするなど、種々の腹様を採用し得る。

そして、この状態でステップS3~S7が実行 されることにより、多数の脈波信号SMの中から 動脈50内の実際の脈波(圧力波)に近似した脈 波を安す旅波信号SM() が選択される。 すなわ ち、先ず、ステップS3において、動脈50と略 直角に交差する方向に配置された多数の窓圧ダイ オード44から出力された脈波信号SMの振幅A゚ をそれぞれ求め、その値が最も大きい最大振幅nax Aを決定する。次いで、ステップS4において、 その最大振幅 max A に予め定められた係数 k (1) >k > 0)を掛算することにより基準値A。を算 出し、ステップS5では張幅Aがその基準値A。 よりも大きい一群の旅波信号SM(aゝ を選択する。 これは、動脈50と直角な方向における各脈波信 号SMの振幅Aは、第4図に示されているように 動脈50の直上部では他の部分に比較して大きく

26.4

なることに基づくもので、これにより、動脈50の直上部に押圧された少なくとも3個以上の感圧グイオード44から出力された脈波信号SMが脈波信号SM(a) として選択される。基準値A。は最大振幅 aax A に悲づくものであるため、脈波信号SM(a) の選択に際して被検者の個体差等が影響することはない。この脈波信号SM(a) は直上脈波信号に相当する。

 \circ

このようにして脈波信号SM(A、が選択されると、次にステップS6が実行され、それ等の脈波信号SM(A、の及大ピーク値P・・・ がそれぞれ検出される。 最大ピーク値P・・・ は心臓収縮期における動脈 5 0 内の血圧値に対応するものであり、次のステップS7においては、この最大ピーク値ア・・・ が順に関係する感圧ダイオード44から出力された脈波信号SM(A、の最大ピーク値容号SM(A、が脈波信号SM(A、が脈ならして選択される。これは、動脈 5 0 と直角な方向における各脈波信号SMの最大ピーク値P・・・ は、第4図に示されているように動脈 5

制御装置62による一連の信号処理ロジックのうち上記ステップS3~S7を実行する部分が中央 脈波信号を選択する選択手段に相当し、そのうちのステップS3~S5を実行する部分は直上脈波 信号を選択する第1選択手段を成し、ステップS 6およびS7を実行する部分は直上脈波信号から 中央脈波信号を選択する第2選択手段を成している。

そして、このようにして脈波信号SMcの、が選択されると、以後、この脈波信号SMcの、が連続的に読み込まれ、ステップSBにおいて表示信号SMcの脈波信号SMcの脈波信号SMcの脈波信号SMcの脈波信号SMcの脈波信号SMcの脈波が表示・記録装置64に表記を記録をでは、はなるにはいなるに対してないは一定数の脈波を検出するにより、脈波が得られないするにより、脈波が得られないするにより、脈波が得られないするにより、脈波が得られないがとうにより、脈波に変動がないかどうかを監視されるに

0の直上部の略中央において局部的に小さくなる傾向(グラフ上では谷となること)に基づくものであり、また、動脈 5 0の直上部には少なくとも 3 個の窓圧ダイオード 4 4 が押圧されるため、直上部の略中央に押圧された窓圧ダイオード 4 4 から出力された脈波信号 S M が脈波信号 S M (r) として選択される。この脈波信号 S M (r) は中央脈波信号に相当する。

ここで、最大ピーク値P・・・・ が直上部の中央付近で極小となるのは、その中央付近における動脈 5 0 の管壁は押圧板 4 0 と略平行であるため、それに対して直角な方向の脈波の圧力振動に対しし、動脈 5 0 の管壁が湾曲させられている両端部では管壁の限力の影響で感圧ダイオード 4 4 に加える。また、中央付近では動脈 5 0 の管壁の張力の影響がないため、その脈波信号 S M・・・ が表す脈波の圧力値は動脈 5 0 内の脈波の実際の圧力値と絶対値において極めて近似している。本実施例では、

したり、原波を検出するための原波信号SM(), を変更したりすることが望ましい。なお、検出した原波に基づいて心臓の活動状態等を自動診断させたり、原波の及大ピーク値 Para, 低小ピーク値 Para, から最大血圧値、扱小血圧値を決定させたりすることもできる。

以上、本発明の一実施例を図面に基づいて詳細

に説明したが、本発明は他の態様で実施すること もできる。

•

例えば、前記実施例のステップS3~S5の替 わりに第5図に示されているステップR1および R2を第1選択手段として用いることもできる。 すなわち、先ずステップRIにおいて、最大振幅 aux A を有する脈波信号 S M (aux A) を決定し た後、ステップR2において、その脈波信号SM (mag A) を出力した感圧ダイオード 4 4 の両側 に隣接する一定数の感圧ダイオード44から出力 された一群の脈波信号SMを前記脈波信号SM(4) として選択するのである。この一定数は、動脈5 0の直上部に押圧された複数の感圧ダイオード4 4から出力された脈波信号 S M が選択されるよう に、感圧ダイオード44の幅寸法や間隔等に基づ いて設定される。なお、このような第1選択手段 を用いて脈波信号SM(A) を選択することなく、 第4図に示されている最大ピーク値 P *** の相違 等に基づいて直接脈波信号 S M (r) を選び出すよ うに構成することもできる。

また、上記感圧ダイオード44は半導体チップ 42に一列に配置されているが、1/2ピッチず つずらして2列設けるようにすれば、感圧ダイオ ード44の幅寸法や間隔を大きくすることが可能 となる一方、間隔を同じとすれば分解能が2倍と なって更に極め細かな脈波の検出を行うことがで きるようになる。また、同様の考え方に従って、 感圧ダイオード44を3列以上設けることも可能 である。

また、前記実施例では窓圧ダイオード44が動

また、前記実施例の第2選択手段は最大というでは、前記実施例の第2選択手段は最大というでは、ないないないないないないないないないないないないないないないないのであり、というにしたり、というにはないなどであり、というにないないのであり、ステップしていいのでは、ステップしたりないなどであり、ステップしたではいいのでは、ステップしたでは、ステップしたでは、は、を出力された脈波は骨を中央の感にでは、4から出力された脈波は骨を中央の感には、4がら出力された脈波は骨を中央の感には、4がら出力された脈波は骨を中央の感には、4がら出力された脈波は骨を中央の感にして感は、4がら出力された脈波は骨を中央の感には、4がら出力された脈波は骨を中央の感には、4がら出力された脈波は骨を中央の感には、4がするように構成することもできる。

また、前記実施例では圧力センサとして感圧タイオード 4 4 が用いられているが、半導体歪ゲージや感圧トランジスタなどのよく知られた種々の手段を採用し得る。更に、2 つ若しくは 4 つの感圧ダイオードによって一つの圧力センサを構成し、ブリッジ回路等により販波信号を出力させるようにすることもできる。

また、前記実施例では多数の窓圧ダイオード4

脈50と略直角に交差する方向に配列されているが、動脈50と斜めに交差するように配列することもできる。その場合にも、動脈50と直角な方向における遮圧ダイオード44の間隔は狭くなるため、上記のように感圧ダイオード44を2列以上設ける場合と同様な効果が得られる。

また、前記実施例ではマイクロコンピュータによるソフトウェアによって原波信号SM(r) が選択されるようになっているが、同様な機能を果たすハードロジック回路にて原波信号SM(r) を選択するように構成することも可能である。

また、前記実施例では概骨動脈 5 0 から脈波を 検出する脈波検出装置について説明したが、頭動 脈等の他の動脈から脈波を検出する場合にも本発 明は同様に適用され得る。

その他一々例示はしないが、本発明はその精神を逸脱することなく当業者の知識に基づいて種々の変更、改良を加えた態様で実施することができ

4. 図面の簡単な説明

特開昭63-293424(ア)

第1図は本発明の一実施例である脈波検出装置の要部を示す縦断面図である。第2図は第1図の装置に設けられている複数の圧力センサを説明するための一部を切り欠いた斜視図である。第3図は第1図の装置の作動の一例を説明するフローチャートの要部を説明する図である。第5図は本発明の他の実施例における作動を説明するフローチャートの要部を示す図である。

[4: 体表面

44: 您圧ダイオード (圧力センサ)

50: 链骨動脈

6 2 : 制御装置

SM:脈波信号

SM(A): 直上脈波信号

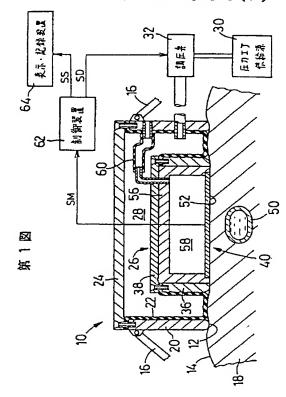
SM (r):中央脈波信号

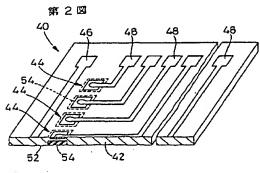
A: 选準値

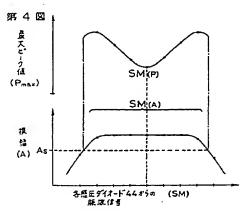
P .ax : 最大ピーク値

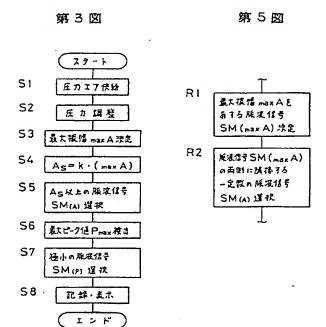
ステップS3, S4, S5:第1選択手段

ステップ S 6 . S 7 : 第 2 選択手段 ステップ R 1 . R 2 : 第 1 選択手段









•0 _{•0}